**Discusión del Esquema de diagrama de flujo**

**Bueno por lo que vemos del diagrama de flujo fuimos conectando cada parte del motor , del motor utilizamos solo uno ya que nos venían 4 motores de fabrica del robot ,pero utilizamos solamente uno que va en la parte trasera del motor ,hay dos cables conectando al motor uno que va conectado en encendido y el otro cable en apagado ,luego de eso utilizamos dos servo motores pero uno de los servo motores vino en fabrica que se usa para utilizar lo del ultrasónico y el otro fue comprado adicional que nos sirve para la dirección de las llantas ambos son servo motores (SG90) .**